

RAMASSEUSE

R19



Matériel pour la récolte et le travail des fruits

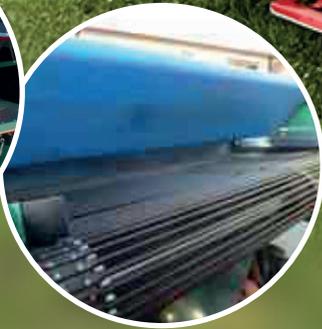


A M B Rousset
impasse du Tilleul
38470 BEAULIEU - France



Tél : +33 (0) 4 76 36 73 73
Fax : +33 (0) 4 76 36 70 82
E-mail : contact@ambrousset.com
www.amb-rousset.com

→ Moteur Deutz
Stage V



→ Triage
chaîne/grille



→ Option Crabe



→ Tôle
relevable

→ Option
Cabine fermée
& Climatisation



→ Option
Paris-Dakar



→ Option
Roue
de terrage



→ Largeur
de récolte

Vue de dessus Drone

RAMASSEUSE
R19

Rendement à l'hectare	Entre 45min et 1h15 par hectare
Moteur	Moteur DEUTZ Stage V sans AD Blue
Transmission	Automotrice avancement hydrostatique SAUER DANFOSS 4 vitesses 4 roues motrices directrices Très grande souplesse de pilotage
Pneumatiques	Pneu 31-15,5 R15
Réservoir gasoil	Gasoil : 100 litres
FONCTIONNEMENT RAMASSAGE	
Pick-up de ramassage	Cylindrique à languettes caoutchouc Ø 900 mm tôle avant relevable et inverseur de rotor
Largeur de ramassage	2 m
Largeur de balayage	Entre 2m et 4 m
Turbine latérale (interligne)	Puissante, installée au plus près du giro, elle offre une puissance maximale pour un encombrement réduit
Soufflerie	Réglable et contrôle du débit d'air au tableau de bord Caisson circulaire avec 2 ventilateurs
Triage	1er pré-triage des impuretés par chaîne avant à barreaux 2e triage des feuilles par ventilation réglable (diffuseur sur toute la largeur de ramassage) Tapis inversé lisse évacuateur de feuille 3e triage final par tapis à barreaux ou grille vibrante
Trémie	Levage et basculement hydraulique Niveau de trémie par capteurs ultrasons Volume : 1 600 litres utile Hauteur de vidange : 2,75 m
Équipement de série	Toutes les commandes de ramassage au joystick - Egalisateur de trémie évacuateur de feuilles - Capteur de remplissage trémie - extincteur Filtration renforcée
POIDS ET DIMENSIONS	
Longueur	6,50 m
Largeur	2,34 m
Hauteur	1,91 m
Poids	4 740 (suivant options)
OPTIONS	
Options	Giro satellite latéral – Mise en crabe – Sustentation avec roues de terrage Paris Dakar - cabine fermée / climatisée

